

UNIVERSITÉ ABDELMALEK ESSAADI

SESSION DU PRINTEMPS, 2012
Faculté Polydisciplinaire de Tétouan

MÉTHODES QUANTITATIVES IV
ALGÈBRE II

—

(Durée: 1:30 heures)

NOTE: Répondre à tous les exercices. Les questions de la section A ayant le barème suivant: une réponse juste (1.5 points), réponse fausse (-0.5 points), pas de réponse (0 point). Mettre un cercle sur la lettre de la réponse choisie qui se trouve dans la page 3. La section B est notée sur 15 points et la rédaction sur 0.5 points. Votre réponse durant la section B doit être justifiée rigoureusement. Remplir la page 3 et la rendre avec vos réponses et démonstrations.

SECTION A

Il s'agit d'un QCM: Mettre un cercle sur la lettre de la réponse choisie qui se trouve dans la page 3.

1. Méthode de Gauss. Soit:

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & \\ a_{n-1,1} & a_{n-1,2} & \cdots & a_{n-1,n} \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} [v_1] \\ [v_2] \\ \vdots \\ [v_{n-1}] \\ [v_n] \end{pmatrix} \quad \text{où } [v_i] = [a_{i,1} \ a_{i,2} \ \cdots \ a_{i,n}] \quad i = 1, n.$$

On considère les matrices suivantes:

$$A_1 = \begin{pmatrix} [v_2] \\ [v_1] \\ \vdots \\ [v_{n-1}] \\ [v_n] \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} [v_1] \\ [v_2] \\ \vdots \\ [v_{n-1}] \\ [v_n] + \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i [v_i] \end{pmatrix}, \quad A_3 = \begin{pmatrix} [v_2] - [v_1] \\ \vdots \\ [v_{n-1}] \\ [v_n] \end{pmatrix}$$

où $A_1, A_2 \in \mathbb{R}^{n,n}$. $A_3 \in \mathbb{R}^{n-1,n}$ et $\alpha_i \in \mathbb{R}$ ($i = 1, \dots, n-1$). Choisir la réponse juste:

- (a) $\text{rang}(A) = \text{rang}(A_3)$ si $\det(A) \neq 0$.
- (b) $\text{rang}(A) \neq \text{rang}(A_2)$.
- (c) $\text{rang}(A) = \text{rang}(A_1)$.

2. Soit $(V, +, \cdot)$ un espace vectoriel réel, et v_1, v_2, \dots, v_n des vecteurs qui appartiennent à V . Alors v_1, v_2, \dots, v_n sont linéairement dépendant si:

(a) $\forall \alpha_i \in \mathbb{R} (i = 1, \dots, n), \quad \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n = 0 \Rightarrow \exists i \in \{1, 2, \dots, n\} / \alpha_i \neq 0.$

(b) $\text{Rang} \{v_1, v_2, \dots, v_n\} = n.$

(c) $\forall \alpha_i \in \mathbb{R} (i = 1, \dots, n), \quad \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n = 0 \Rightarrow \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0.$

3. Soit $(V, +, \cdot)$ un espace vectoriel réel et $v_1, v_2, \dots, v_n \in V$. Choisir la réponse juste.

(a) v_1, v_2, \dots, v_n sont linéairement indépendants $\Rightarrow f(v_1), f(v_2), \dots, f(v_n)$ sont linéairement indépendants.

(b) $f(v_1), f(v_2), \dots, f(v_n)$ sont linéairement indépendants $\Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_n$ sont linéairement indépendants.

(c) $f(v_1), f(v_2), \dots, f(v_n)$ sont linéairement dépendants $\Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_n$ sont linéairement dépendants.

SECTION B

4. (a) Étudier l'existence et l'unicité de la solution du système $Ax = B$ en fonction des paramètres a et b (sans donner la solution) où

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & a-3 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ b \end{pmatrix}. \quad (1)$$

(5 points)

(b) Résoudre le système $Ax = b$ dans le cas $a = 5$ et $b = 3$ (A et b se trouvent dans (1)). (4 points)

5. Soit $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ une application linéaire définie par $f(x, y, z) = (y, 0, z)$.

(a) On prend dans \mathbb{R}^3 la base $\{(1, 0, 1), (0, 1, 1), (1, 1, 0)\}$. Trouver la matrice A associée à f dans cette base.

(b) Calculer la matrice A' associée à f dans la base canonique de \mathbb{R}^3 .

(c) Trouver le sous espace vectoriel $\text{Im}(f)$ en donnant une base.

(d) f est-elle une application linéaire surjective?

(e) Trouver le sous espace vectoriel $\text{Ker}(f)$ en donnant une base.

(f) f est-elle injective? (6 points)

Nom et prénom du candidat: _____ N. Examen: _____

SECTION A

Mettre un cercle sur la lettre de la réponse choisit.

- 1. a b Ⓒ
- 2. Ⓐ b c
- 3. a Ⓑ c

SECTION B

Exercice 4.

(a)

$$Ab = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 2 & -1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & a-3 & b \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & -3 & -3 & -6 \\ 0 & 3 & a-2 & b+3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & -3 & -3 & -6 \\ 0 & 0 & a-5 & b-3 \end{bmatrix}.$$

- Si $a \neq 5$ ($a-5 \neq 0$) alors $Rang(A) = Rang(Ab) = 3$ et donc le système est compatible déterminé.
- Si $a = 5$ ($a-5 = 0$) alors:
 - Si $b = 3$ ($b-3 = 0$) donc $Rang(A) = Rang(Ab) = 2$ et le système est compatible indéterminé.
 - Si $b \neq 3$ ($b-3 \neq 0$) donc $Rang(A) = 2$ et $Rang(Ab) = 3$ et le système est incompatible.

Incompatible	Si $a = 5$ et $b \neq 3$
Compatible déterminé	Si $a \neq 5$
Compatible indéterminé	Si $a = 5$ et $b = 3$

(b) Si $a = 5$ et $b = 3$ on aura:

$$Ab \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & -3 & -3 & -6 \\ 0 & 0 & a-5 & b-3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & -3 & -3 & -6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Donc le système est équivalent à

$$\begin{cases} x + y + z = 3 \\ -3y - 3z = -6 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z = 3 \\ y = 2 - z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 3 - y - z = 3 - (2 - z) - z = 1 \\ y = 2 - z \end{cases}$$

Solution: $(x, y, z) = (1, 2 - z, z)$ et $S = \{(1, 2 - z, z) : z \in \mathbb{R}\}$.

Exercice 5.

(a)-(b) On a :

$$\begin{aligned} f(1, 0, 0) &= (0, 0, 0) & f(0, 1, 1) &= (1, 0, 1) \\ f(0, 1, 0) &= (1, 0, 0) & \text{et } f(1, 0, 1) &= (0, 0, 1) = \frac{1}{2}(0, 1, 1) + \frac{1}{2}(1, 0, 1) - \frac{1}{2}(1, 1, 0) \\ f(0, 0, 1) &= (0, 0, 1); & f(1, 1, 0) &= (1, 0, 0) = -\frac{1}{2}(0, 1, 1) + \frac{1}{2}(1, 0, 1) + \frac{1}{2}(1, 1, 0). \end{aligned}$$

Donc

$$A' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$(c)-(d) \quad (y_1, y_2, y_3) \in \text{Im}(f) \Leftrightarrow \exists (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : A' \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} = x_1 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + x_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + x_3 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = x_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + x_3 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Base de $\text{Im}(f)$: $B = \{(1, 0, 0); (0, 0, 1)\}$. Surjective?: $\dim(\text{Im}(f)) = 2 < \dim \mathbb{R}^3 = 3$.
Donc f n'est pas surjective.

$$(e)-(f) \quad (x_1, x_2, x_3) \in \text{Ker}(f) \Leftrightarrow A' \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = 0 \\ x_3 = 0 \end{cases} \cdot (x_1, x_2, x_3) = (x_1, 0, 0) = x_1(1, 0, 0).$$

Base de $\text{Ker}(f)$: $B_2 = \{(1, 0, 0)\}$. Injective?: $\dim(\text{Ker}(f)) > 0$ implique que f n'est pas injective.
